

R-L-C 回路の過渡応答 I

R-L-C 直列回路の過渡電流を微分方程式からラプラス変換・逆変換で求め、ブロック線図を示す。

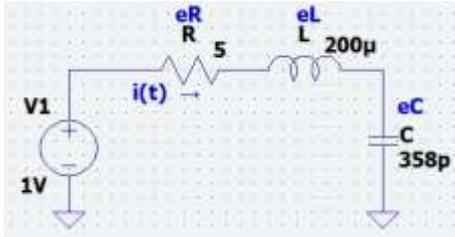


Fig.1-1 R-L-C 直列回路

回路に流れる電流を $i(t)$ とすると式 1-1 が成り立つ。

$$-Ri(t) - L \frac{di(t)}{dt} - \frac{1}{C} \int i(t)dt + V1 = 0 \quad \dots \dots \dots 1-1$$

初期値を全て 0 とし、両辺をラプラス変換すると

$$RI(s) + sLI(s) + \frac{1}{sC}I(s) = \frac{V1}{s} \quad \dots \dots \dots 1-2$$

式 1-2 から $I(s)$ を求める。式 1-2 を変形して

$$\left(R + sL + \frac{1}{sC}\right)I(s) = \frac{V1}{s} \rightarrow \left(\frac{s^2 CR + s^2 LC + 1}{sC}\right)I(s) = \frac{V1}{s} \rightarrow LC\left(s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC}\right)I(s) = V1C \rightarrow I(s) = \frac{V1}{L} \frac{1}{s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC}}$$

二次方程式の根から $s1 = -\frac{R}{2L} + \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = -\alpha + \beta$, $s1 = -\frac{R}{2L} - \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = -\alpha - \beta$ として

$$I(s) = \frac{V1}{L} \frac{1}{s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC}} = \frac{V1}{L} \frac{1}{2\beta} \left(\frac{1}{s - (-\alpha + \beta)} - \frac{1}{s - (-\alpha - \beta)} \right) \quad \dots \dots \dots 1-3$$

両辺をラプラス逆変換して $i(t)$ を求めると

$$i(t) = \mathcal{L}^{-1} \frac{V1}{L} \frac{1}{2\beta} \left(\frac{1}{s - (-\alpha + \beta)} - \frac{1}{s - (-\alpha - \beta)} \right) = \frac{V1}{L} \frac{1}{2\beta} (e^{(-\alpha + \beta)t} - e^{(-\alpha - \beta)t}) = \frac{V1}{L} \frac{1}{\beta} \left(\frac{e^{(-\alpha + \beta)t} - e^{(-\alpha - \beta)t}}{2} \right) = \frac{V1}{\beta L} e^{-\alpha t} \sinh \beta t$$

$$\therefore i(t) = \frac{V1}{\beta L} e^{-\alpha t} \sinh \beta t \quad \dots \dots \dots 1-4$$

β の根号内が $\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC} > 0$ である場合は、制動的な波形となる。

β の根号内が $\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC} < 0$ の場合は

$$s1 = -\frac{R}{2L} + \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = -\alpha + j\beta, \quad s1 = -\frac{R}{2L} - \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = -\alpha - j\beta \quad \text{から}$$

$$i(t) = \mathcal{L}^{-1} \frac{V1}{L} \frac{1}{2j\beta} \left(\frac{1}{s - (-\alpha + j\beta)} - \frac{1}{s - (-\alpha - j\beta)} \right) = \frac{V1}{L} \frac{1}{2j\beta} (e^{(-\alpha + j\beta)t} - e^{(-\alpha - j\beta)t}) = \frac{V1}{L} \frac{1}{\beta} \left(\frac{e^{(-\alpha + j\beta)t} - e^{(-\alpha - j\beta)t}}{2j} \right)$$

$$\therefore i(t) = \frac{V1}{\beta L} e^{-\alpha t} \sin \beta t \quad \dots \dots \dots 1-5$$

$$\sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = \beta = j\omega1 \rightarrow \omega1 = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2} \quad \because \quad \omega1 = \frac{1}{j} \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} \rightarrow \omega1 = \frac{1}{j} \sqrt{j^2 \left(\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2\right)}$$

と置き換えすると式 1-6 を得る。

$$\therefore i(t) = \frac{V1}{\omega1 L} e^{-\alpha t} \sin \omega1 t \quad \dots \dots \dots 1-6$$

こちらは $e^{-\alpha t}$ の包絡線に沿って角周波数 $\omega1$ で減衰振動する波形となる。

【具体例】

$R = 5 \Omega$, $L = 200 \mu\text{H}$, $C = 358 \text{ pF}$, $V1 = 1 \text{ V}$ (直流電源) として手計算すると

$$\alpha = \frac{R}{2L} = 12500 \quad (\text{時定数 } \tau = 80 \mu\text{s}), \quad \beta < 0 \quad \text{で} \quad \omega_1 = \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{R}{2L}\right)^2} = 3.7371 \times 10^6 \quad (\text{角周波数})$$

$f_1 = 594.79 \text{ kHz}$, $\frac{V_1}{\omega_1 L} = 1.34 \text{ mA}$ の減衰振動電流となる。

シミュレーション条件は Fig.1-2, 過渡応答は Fig.1-3 となり計算結果と一致している。

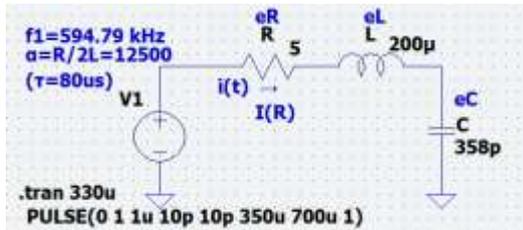


Fig.1-2 R-L-C 直列回路 ($V1 = 1 \text{ V}$)

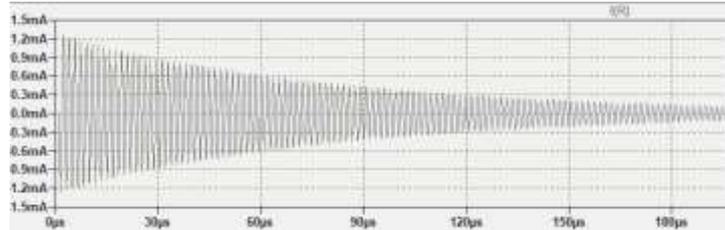


Fig.1-3 R-L-C 直列回路 $i(t)$ の過渡応答

次に, Fig.1-1 で電源電圧 $V1$ から電流 i へのブロック線図作成手順を示す。

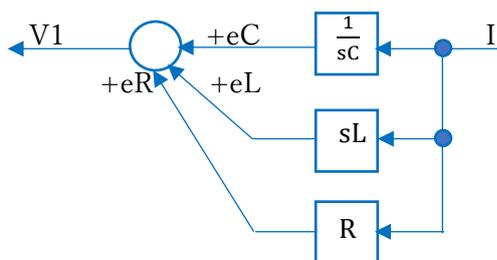


Fig.1-4-1

- ① R-L-C 直列回路なので, キャパシタ C に流れる電流 I と各素子を掛算して加算すると $V1$ となる。
 eC ; キャパシタに発生する電圧
 eL ; インダクタに発生する電圧
 eR ; 抵抗に発生する電圧
 これらを加算する線図が Fig.1-4-1 である。

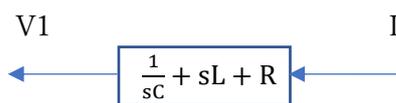


Fig.1-4-2

- ② 電流 I に対して各素子の関与は加算となるため, 左図のように簡略化できる。

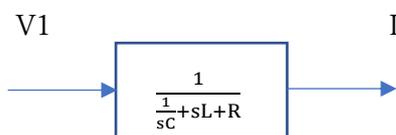


Fig.1-4-3

- ③ 線図を $V1$ から I へと逆転させると電圧 $V1$ から電流 I への伝達関数となる。

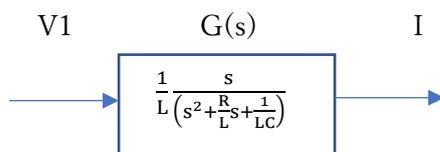


Fig.1-4-4

- ④ 整理して式 1-3 と同じ伝達関数 $G(s)$ を得る。
 分母を因数分解して

$$s_1 = -\frac{R}{2L} + \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}}, \quad s_2 = -\frac{R}{2L} - \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}}$$

から式 1-3 の演算を行う。